

- Ούλοφ Πάλμε & Επάφου & Χρυσίπου 1  
Ζωγράφου , ☎ 210 74 88 030
- Θεοδάμαντος 2  
Ζωγράφου , ☎ 210 74 88 180
- Φανερωμένης 13  
Χολαργός , ☎ 210 65 36 551

Φροντιστήριο

**Ενδυνάμει**

www.en-dynamei.gr

Λύσεις θεμάτων Πανελληνίων 29/5/2015

**ΘΕΜΑ Α**

- A1. α  
A2. β  
A3. α  
A4. δ  
A5. Α) Λ β) Σ γ) Σ δ) Λ ε) Σ

**ΘΕΜΑ Β**

**B1.** Σωστή απάντηση: **iii**

Η ροπή αδράνειας του συστήματος ως προς τον οριζόντιο άξονα που διέρχεται από το άκρο της ράβδου είναι:  $I_{ολ} = I_{ρ} + I_{σφ} \Rightarrow$

$$I_{ολ} = \frac{1}{3} M \ell^2 + \frac{M}{2} \ell^2 \Rightarrow I_{ολ} = \frac{5}{6} M \ell^2$$

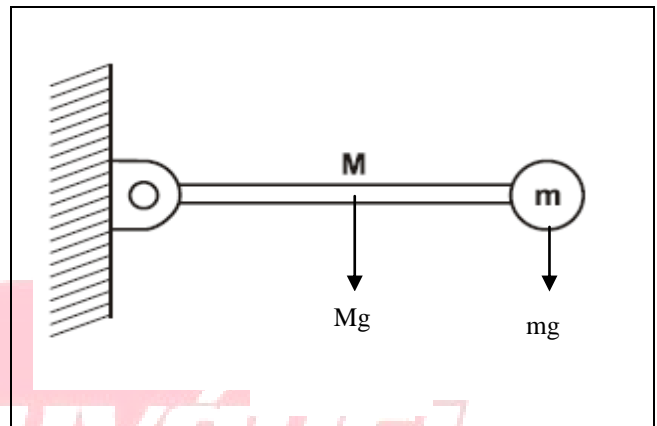
Η γωνιακή επιτάχυνση του συστήματος είναι:

$$\Theta \text{ΝΣ: } \Sigma \tau = I_{ολ} a_{γων} \Rightarrow$$

$$a_{γων} = \frac{\Sigma \tau}{I_{ολ}} = \frac{Mg \frac{\ell}{2} + \frac{M}{2} g \ell}{\frac{5}{6} M \ell^2} \Rightarrow a_{γων} = \frac{6g}{5\ell}$$

Ο ρυθμός μεταβολής της στροφορμής της ράβδου είναι:

$$\frac{\Delta L}{\Delta t} = \Sigma \tau_{ρ} = I_{ρ} a_{γων} = \frac{1}{3} M \ell^2 \cdot \frac{6g}{5\ell} \Rightarrow \boxed{\frac{\Delta L}{\Delta t} = \frac{2}{5} Mg \ell}$$



**B2.** Σωστή απάντηση: **iii**

Η θέση του τρίτου δεσμού βρίσκεται από την εξίσωση  $x_{\Delta} = (2\kappa + 1) \frac{\lambda}{4} \rightarrow$  για  $\kappa = 2$   $x_{\Delta_3} = \frac{5\lambda}{4}$

Η θέση του σημείου M είναι  $x_M = x_{\Delta_3} + \frac{\lambda}{12} = \frac{5\lambda}{4} + \frac{\lambda}{12} \Rightarrow x_M = \frac{4\lambda}{3}$

Το πλάτος του σημείου M είναι:  $A'_M = 2A \left| \sigma_{\nu \nu} \left( \frac{2\pi x_M}{\lambda} \right) \right| = 2A \left| \sigma_{\nu \nu} \left( \frac{2\pi \cdot \frac{4\lambda}{3}}{\lambda} \right) \right| = 2A \left| \sigma_{\nu \nu} \left( \frac{8\pi}{3} \right) \right| \Rightarrow$

$$A'_M = 2A \left| \sigma_{\nu \nu} \left( 2\pi + \frac{2\pi}{3} \right) \right| = 2A \left| \sigma_{\nu \nu} \left( \frac{2\pi}{3} \right) \right| \Rightarrow \boxed{A'_M = A}$$

- Ούλοφ Πάλμε & Επάφου & Χρυσίππου 1  
Ζωγράφου , ☎ 210 74 88 030
- Θεοδάμαντος 2  
Ζωγράφου , ☎ 210 74 88 180
- Φανερωμένης 13  
Χολαργός , ☎ 210 65 36 551

Φροντιστήριο

**Εν δυνάμει**

www.en-dynamei.gr

**B3.** Σωστή απάντηση: **i**

Το σώμα  $\Sigma_2$  καθώς ταλαντώνεται στη διεύθυνση της κίνησης από δυνάμεις δέχεται τη συνιστώσα  $w_{2x}$  και τη δύναμη επαφής  $\vec{F}$  από το σώμα  $\Sigma_1$ .

Σε μια τυχαία θέση της ταλάντωσης που εκτελεί το σύστημα για το σώμα  $\Sigma_2$  έχουμε:

$$\Sigma F_{2x} = m_2 a \Rightarrow F - w_{2x} = -m_2 \omega^2 x \Rightarrow$$

$$F = w_{2x} - \omega^2 x \text{ όπου}$$

$$D = k \Rightarrow (m_1 + m_2) \omega^2 = k \Rightarrow \omega^2 = \frac{k}{m_1 + m_2}$$

$$\Rightarrow F = m_2 g \cdot \eta \mu \theta - m_2 \frac{k}{m_1 + m_2} x \text{ με } -A \leq x \leq +A$$

Η ελάχιστη δύναμη που δέχεται το σώμα  $\Sigma_2$  από το σώμα  $\Sigma_1$  είναι όταν βρεθεί στην ακραία θέση, δηλαδή όταν  $x = A$ . Άρα  $F_{\min} = m_2 g \cdot \eta \mu \theta - m_2 \frac{m_1 + m_2}{k} A$ . Για να μη χαθεί η επαφή θα πρέπει

$$F_{\min} > 0 \Rightarrow m_2 g \cdot \eta \mu \theta - m_2 \frac{k}{m_1 + m_2} A > 0 \Rightarrow m_2 \frac{k}{m_1 + m_2} A < m_2 g \cdot \eta \mu \theta \Rightarrow kA < (m_1 + m_2) g \cdot \eta \mu \theta$$

### ΘΕΜΑ Γ

**Γ1.** Από την ΑΔΕΤ στο κύκλωμα έχουμε:  $E = U_E + U_B \Rightarrow U_E = E - U_B \Rightarrow U_E = E - \frac{1}{2} Li^2$ .

Δίνεται ότι  $U_E = 8 \cdot 10^{-2} (1 - i^2) \Rightarrow U_E = 8 \cdot 10^{-2} - 8 \cdot 10^{-2} \cdot i^2 \text{ S.I.}$

Συγκρίνοντας τις εξισώσεις προκύπτει ότι  $E = 8 \cdot 10^{-2} \text{ J}$  και  $\frac{1}{2} L = 8 \cdot 10^{-2} \text{ H} \Rightarrow L = 16 \cdot 10^{-2} \text{ H}$

Ισχύει ότι  $E = \frac{1}{2} Li^2 \Rightarrow 8 \cdot 10^{-2} = \frac{1}{2} 16 \cdot 10^{-2} I^2 \Rightarrow I = 1 \text{ A}$

και  $E = \frac{1}{2} \frac{Q^2}{C} = \frac{1}{2} CV^2 \Rightarrow 8 \cdot 10^{-2} = \frac{1}{2} C (40)^2 \Rightarrow C = 10^{-4} \text{ F}$

Η περίοδος των ηλεκτρικών ταλαντώσεων υπολογίζεται από τον τύπο  $T = 2\pi \sqrt{LC} \Rightarrow \boxed{T = 8\pi \cdot 10^{-3} \text{ s}}$

**Γ2.** Για τον πυκνωτή τη χρονική στιγμή  $t = 0, q = +Q, i = 0$  άρα  $i = -I \cdot \eta \mu(\omega t)$  οπότε

$$U_E = 8 \cdot 10^{-2} - 8 \cdot 10^{-2} \cdot i^2 = 8 \cdot 10^{-2} - 8 \cdot 10^{-2} \cdot I^2 \cdot \eta \mu^2(\omega t) = 8 \cdot 10^{-2} - 8 \cdot 10^{-2} \cdot 1 \cdot \eta \mu^2\left(\frac{2\pi T}{T} \frac{T}{12}\right) \Rightarrow$$

$$U_E = 8 \cdot 10^{-2} - 8 \cdot 10^{-2} \cdot 1 \cdot \eta \mu^2\left(\frac{\pi}{6}\right) = \left(8 \cdot 10^{-2} - 8 \cdot 10^{-2} \cdot \frac{1}{4}\right) \text{ J} \Rightarrow \boxed{U_E = 6 \cdot 10^{-2} \text{ J}}$$

**Γ3.** Όταν  $U_E = 3U_B \Rightarrow U_B = \frac{U_E}{3}$  και από ΑΔΕΤ  $E = U_E + U_B \Rightarrow E = U_E + \frac{U_E}{3} \Rightarrow U_E = \frac{3}{4} E \Rightarrow$

- Ούλοφ Πάλμε & Επάφου & Χρυσίππου 1  
Ζωγράφου , ☎ 210 74 88 030
- Θεοδάμαντος 2  
Ζωγράφου , ☎ 210 74 88 180
- Φανερωμένης 13  
Χολαργός , ☎ 210 65 36 551

Φροντιστήριο

**Ενδυνάμει**

www.en-dynamei.gr

$$\frac{1}{2} \frac{q^2}{C} = \frac{3}{4} \frac{1}{2} \frac{Q^2}{C} \Rightarrow q^2 = \frac{3}{4} Q^2 \Rightarrow |q| = \frac{\sqrt{3}}{2} Q$$

Ο ρυθμός μεταβολής της έντασης του ρεύματος υπολογίζεται γνωρίζοντας ότι κάθε στιγμή στο LC

$$\text{κύκλωμα ισχύει } V_C = V_L \Rightarrow \frac{q}{C} = -L \frac{di}{dt} \Rightarrow \frac{di}{dt} = -\frac{q}{LC} = -\omega^2 \cdot q \Rightarrow \frac{|di|}{dt} = \omega^2 \cdot |q| = \frac{\sqrt{3}}{2} \omega^2 Q \Rightarrow$$

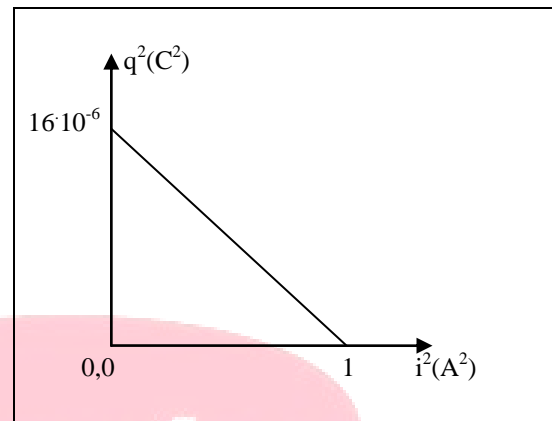
$$\frac{|di|}{dt} = \frac{\sqrt{3}}{2} \omega \cdot \omega Q = \frac{\sqrt{3}}{2} \omega \cdot I \text{ όπου } \omega = \frac{2\pi}{T} = \frac{1}{\sqrt{LC}} = 250 \frac{\text{rad}}{\text{s}} \text{ άρα } \boxed{\frac{|di|}{dt} = 125\sqrt{3} \frac{\text{A}}{\text{s}}}$$

**Γ4.** Από την ΑΔΕΤ στο κύκλωμα έχουμε:

$$E = U_E + U_B \Rightarrow U_E = E - U_B \Rightarrow$$

$$U_E = E - \frac{1}{2} Li^2 \Rightarrow \frac{1}{2} \frac{q^2}{C} = E - \frac{1}{2} Li^2 \Rightarrow$$

$$q^2 = 2CE - CLi^2 \Rightarrow \boxed{q^2 = 16 \cdot 10^{-6} - 16 \cdot 10^{-6} \cdot i^2}$$



**ΕνΔυνάμει**

**ΘΕΜΑ Δ**

Δ1. Στη θέση Γ έχουμε: ΘΝΜ:  $\Sigma F_x = ma_{cm} \Rightarrow w_x - T_S = ma_{cm}$  (1)

ΘΝΣ:  $\Sigma \tau = Ia_{\gamma\omega\nu} \Rightarrow \tau_{T_S} = Ia_{\gamma\omega\nu} \Rightarrow$

$$T_S r = \frac{2}{5} m r^2 a_{\gamma\omega\nu} \Rightarrow T_S = \frac{2}{5} m r a_{\gamma\omega\nu} \Rightarrow$$

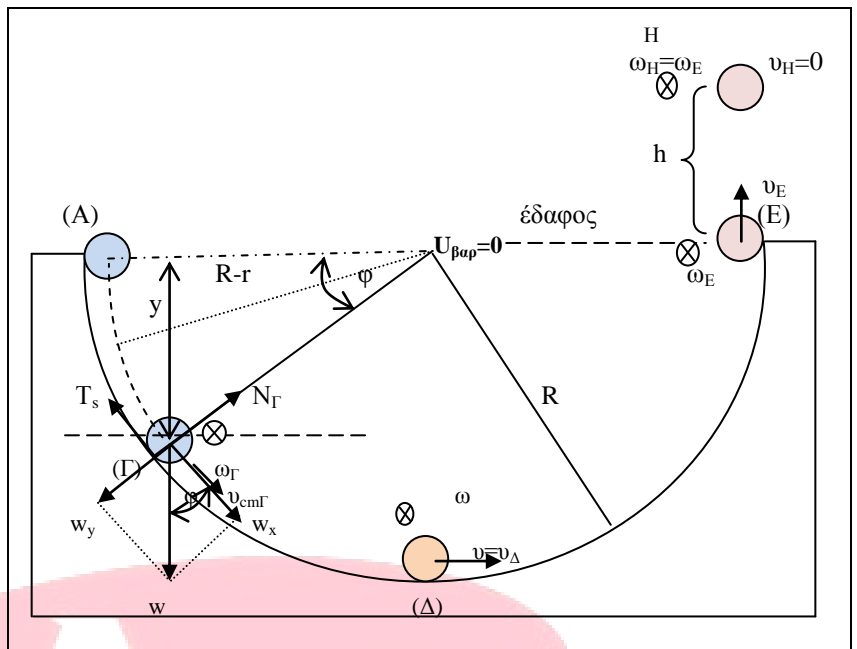
$$T_S = \frac{2}{5} m a_{cm} \xrightarrow{(1)}$$

$$T_S = \frac{2}{5} (w_x - T_S) \Rightarrow$$

$$T_S = \frac{2}{5} w_x - \frac{2}{5} T_S \Rightarrow \frac{7}{5} T_S = \frac{2}{5} w_x \Rightarrow$$

$$T_S = \frac{2}{7} w_x = \frac{2}{7} mg \sigma \nu \eta \varphi \Rightarrow$$

$$\boxed{T_S = 4 \sigma \nu \eta \varphi S.I.}$$



Δ2. Στον άξονα y στη διεύθυνση της ακτίνας του ημισφαιρίου από την κεντρομόλο έχουμε:

$$\Sigma F_y = \Sigma F_{ακτινικών(Γ)} = ma_{κ(Γ)} \Rightarrow N_Γ - w_y = m \frac{v_{cm(Γ)}^2}{R-r} \Rightarrow N_Γ = mg \eta \mu \varphi + \frac{m v_{cm(Γ)}^2}{R-r} \quad (2)$$

Εφαρμόζοντας ΑΔΜΕ από τη θέση (Α) στη θέση (Γ) έχουμε:

$$E_{MHX(A)} = E_{MHX(Γ)} \Rightarrow \cancel{K_{ολ(A)}} + \cancel{U_A} = K_{ολ(Γ)} + U_Γ \Rightarrow 0 = \frac{1}{2} m v_{cm(Γ)}^2 + \frac{1}{2} I \omega_Γ^2 - mgy \Rightarrow$$

$$\frac{1}{2} m v_{cm(Γ)}^2 + \frac{1}{2} \frac{2}{5} m r^2 \omega_Γ^2 = mgy \Rightarrow \frac{1}{2} m v_{cm(Γ)}^2 + \frac{1}{5} m v_{cm(Γ)}^2 = mg(R-r) \eta \mu \varphi \Rightarrow \frac{7}{10} m v_{cm(Γ)}^2 = mg(R-r) \eta \mu \varphi \Rightarrow$$

$$m v_{cm(Γ)}^2 = \frac{10}{7} mg(R-r) \eta \mu \varphi \quad (3)$$

$$\text{Από (2) } \xrightarrow{(3)} N_Γ = mg \eta \mu \varphi + \frac{10}{7} \frac{mg(R-r) \eta \mu \varphi}{R-r} \Rightarrow N_Γ = \frac{17}{7} mg \eta \mu \varphi \Rightarrow \boxed{N_Γ = 17N}$$

Δ3. Εφαρμόζοντας ΑΔΜΕ από τη θέση (Δ) στη θέση (Ε) έχουμε:

$$E_{MHX(Δ)} = E_{MHX(E)} \Rightarrow K_{ολ(Δ)} + U_Δ = K_{ολ(E)} + U_E \Rightarrow \frac{1}{2} m v_{cm(Δ)}^2 + \frac{1}{2} I \omega_Δ^2 - mg(R-r) = \frac{1}{2} m v_{cm(E)}^2 + \frac{1}{2} I \omega_E^2$$

$$\Rightarrow \frac{1}{2} m v_{cm(Δ)}^2 + \frac{1}{2} \frac{2}{5} m r^2 \omega_Δ^2 - (R-r)mg = \frac{1}{2} m v_{cm(E)}^2 + \frac{1}{2} \frac{2}{5} m r^2 \omega_E^2 \Rightarrow$$

$$\frac{7}{10} m v_{cm(Δ)}^2 - \left(R - \frac{R}{8}\right) mg = \frac{7}{10} m v_{cm(E)}^2 \Rightarrow \frac{7}{10} m v_{cm(Δ)}^2 - \frac{7}{8} Rmg = \frac{7}{10} m v_{cm(E)}^2 \Rightarrow$$

- Ούλοφ Πάλμε & Επάφου & Χρυσίππου 1  
Ζωγράφου , ☎ 210 74 88 030
- Θεοδάμαντος 2  
Ζωγράφου , ☎ 210 74 88 180
- Φανερωμένης 13  
Χολαργός , ☎ 210 65 36 551

Φροντιστήριο

**Εν δυνάμει**

www.en-dynamei.gr

$$v_{cm(E)} = \sqrt{v_{cm(\Delta)}^2 - \frac{10}{8}gR} \Rightarrow v_{cm(E)} = 4 \frac{m}{s}$$

Εφαρμόζοντας ΑΔΜΕ από τη θέση (E) στη θέση (H) έχουμε:

$E_{MHX(E)} = E_{MHX(H)} \Rightarrow K_{ολ(E)} + U_E^0 = K_{ολ(H)} + U_H$  όμως  $\omega_E = \omega_H$  αφού η σφαίρα μόλις εγκαταλείψει το ημισφαίριο δέχεται μόνο το βάρος της οπότε  $\Sigma \tau = \tau_w = 0$

$$\Rightarrow \frac{1}{2}mv_{cm(E)}^2 + \cancel{\frac{1}{2}I\omega_E^2} = \frac{1}{2}mv_{cm(H)}^2 + \cancel{\frac{1}{2}I\omega_H^2} + mgh \Rightarrow h = \frac{v_{cm(E)}^2}{2g} \Rightarrow \boxed{h = 0,8m}$$

**Δ4.** Στη θέση (E) μόλις η σφαίρα έχει χάσει την επαφή με το ημισφαίριο ο ρυθμός μεταβολής κινητικής ενέργειας της σφαίρας είναι:

$$\frac{dK}{dt} = \frac{dK_{μτφ}}{dt} + \frac{dK_{στρφ}}{dt} = -w \cdot v_{cm(E)} + \cancel{\tau_w^0} \cdot \omega_\varepsilon = -mg \cdot v_{cm(E)} \Rightarrow \boxed{\frac{dK}{dt} = -56 \frac{J}{s}}$$

Ο ρυθμός μεταβολής της στροφορμής της σφαίρας ως προς το κέντρο μάζας είναι:

$$\frac{dL}{dt} = \Sigma \tau = \tau_w \Rightarrow \boxed{\frac{dL}{dt} = 0}$$

