

**Θέμα Α**

A1 – γ, A2 – γ, A3 – δ, A4 – β, A5 α – Λ, β – Λ, γ – Σ, δ – Λ, ε – Λ

**Θέμα Β**

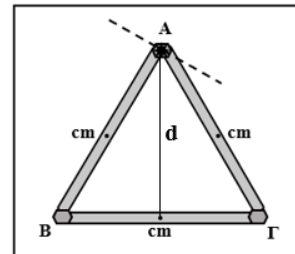
**B1. Σωστή απάντηση είναι η (γ).**

$$I_{ολ(A)} = I_{AB} + I_{AG} + I_{BG}$$

$$\text{όπου } I_{AB} = I_{AG} = I_{cm} + m \left( \frac{\ell}{2} \right)^2 = \frac{1}{12} m \ell^2 + m \frac{\ell^2}{4} = \frac{1}{3} m \ell^2 \text{ και}$$

$$I_{BG} = I_{cm} + m d^2 = \frac{1}{12} m \ell^2 + m \left( \ell^2 - \frac{\ell^2}{4} \right) = \frac{1}{12} m \ell^2 + \frac{3}{4} m \ell^2 = \frac{5}{6} m \ell^2$$

$$\text{Άρα } I_{ολ(A)} = 2 \cdot \frac{1}{3} m \ell^2 + \frac{5}{6} m \ell^2 \Rightarrow I_{ολ(A)} = \frac{3}{2} m \ell^2$$



**B2. Σωστή απάντηση είναι η (α).**

$$\text{Ισχύει ΑΔΕΤ: } E = K + U \Rightarrow \frac{1}{2} D A^2 = \frac{1}{2} m v^2 + \frac{1}{2} D x^2 \Rightarrow v = \pm \omega \sqrt{A^2 - x^2} = \pm \omega \sqrt{A^2 - \frac{3}{4} A^2} \Rightarrow$$

$$v = \pm \frac{\omega A}{2} \Rightarrow \pm \omega A = 2v$$

$$\text{Ισχύει } a = -a_{\max} \eta \mu(\omega t + \varphi_0) = -\omega^2 A \eta \mu(\omega t + \varphi_0) \Rightarrow a = -\omega^2 x \Rightarrow a = \pm \omega^2 \frac{\sqrt{3}}{2} A \Rightarrow$$

$$a = \pm \frac{\sqrt{3}}{2} \omega^2 A \Rightarrow a = \pm \frac{\sqrt{3}}{2} \omega \cdot \omega A \Rightarrow a = \pm \frac{\sqrt{3}}{2} \omega \cdot 2v \Rightarrow a = \pm \sqrt{3} \omega \cdot v$$

**B3. Σωστή απάντηση είναι η (γ).**

$$\text{ΑΔΟxx': } \vec{p}_1 + \vec{p}_2 = \vec{p}'_{1x} \Rightarrow m_1 v_1 - m_2 v_2 = m_1 v'_{1x} \Rightarrow$$

$$3m v - 2m v = 3m v'_{1x} \Rightarrow v'_{1x} = \frac{v}{3}$$

$$\text{ΑΔΟyy': } \vec{0} = \vec{p}'_1 + \vec{p}'_2 \Rightarrow 0 = m_1 v'_{1y} - m_2 v'_2 \Rightarrow$$

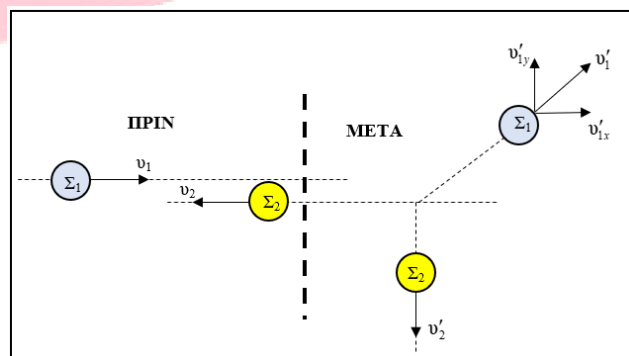
$$3m v'_{1y} = 2m v'_2 \Rightarrow v'_{1y} = \frac{2}{3} v'_2$$

$$\text{ΑΔΚΕ: } K_{ολ,πριν} = K_{ολ,μετά} \Rightarrow$$

$$\frac{1}{2} m_1 v_1^2 + \frac{1}{2} m_2 v_2^2 = \frac{1}{2} m_1 v_1'^2 + \frac{1}{2} m_2 v_2'^2 \Rightarrow$$

$$3m v^2 + 2m v^2 = 3m v_1'^2 + 2m v_2'^2 \Rightarrow 5v^2 = 3(v_1'^2 + v_1'^2) + 2v_2'^2 \Rightarrow 5v^2 = 3 \left( \frac{v^2}{9} + \frac{4}{9} v_2'^2 \right) + 2v_2'^2 \Rightarrow$$

$$5v^2 = \frac{v^2}{3} + \frac{4}{3} v_2'^2 + 2v_2'^2 \Rightarrow \frac{14}{3} v^2 = \frac{10}{3} v_2'^2 \Rightarrow 7v^2 = 5v_2'^2 \Rightarrow v_2' = \sqrt{\frac{7}{5}} v$$



**Θέμα Γ**

Γ1. Από το διάγραμμα έχουμε:

$$A = 0,4m, E = 4J \Rightarrow \frac{1}{2}kA^2 = 4J \Rightarrow k \frac{16}{100} = 8 \Rightarrow k = 50 \frac{N}{m}$$

Στη ΘΙ ισχύει:  $\Sigma F_1 = 0 \Rightarrow F_{ελ1} = T + mg \Rightarrow$

$$k\Delta\ell_1 = 2mg \Rightarrow \Delta\ell_1 = \frac{2mg}{k}$$

Στη ΘΙ(αατ) ισχύει:  $\Sigma F_2 = 0 \Rightarrow F_{ελ2} = mg \Rightarrow$

$$k\Delta\ell_2 = mg \Rightarrow \Delta\ell_2 = \frac{mg}{k}$$

Μόλις κόβεται το νήμα το σώμα ξεκινά από την κάτω ακραία θέση να εκτελεί απλή αρμονική ταλάντωση.

Ισχύει  $A = \Delta\ell_1 - \Delta\ell_2 = \frac{2mg}{k} - \frac{mg}{k} \Rightarrow A = \Delta\ell_2 = \frac{mg}{k} \Rightarrow$

$$\Delta\ell_2 = \frac{mg}{k} \Rightarrow \frac{m}{k} = \frac{\Delta\ell_2}{g}$$

Η περίοδος της απλής αρμονικής ταλάντωσης είναι:

$$T = 2\pi\sqrt{\frac{m}{D}} = 2\pi\sqrt{\frac{m}{k}} = 2\pi\sqrt{\frac{\Delta\ell_2}{g}} \quad \text{όπου } A = \Delta\ell_2 = 0,4m$$

Άρα  $T = 2\pi\sqrt{\frac{0,4}{10}}s \Rightarrow T = 0,4\pi s$

Γ2. Τη χρονική στιγμή  $t=0$  το σώμα ξεκινά ταλάντωση από την κάτω ακραία θέση στα θετικά του άξονα άρα  $x = +A = +0,4m$ .

Για την αρχική φάση της ταλάντωσης έχουμε:

$$x = A \cdot \eta\mu(\omega t + \varphi_0) \Rightarrow +A = \eta\mu(\varphi_0) \Rightarrow$$

$$\eta\mu(\varphi_0) = +1 = \eta\mu\frac{\pi}{2} \Rightarrow \varphi_0 = \frac{\pi}{2}$$

Η εξίσωση απομάκρυνσης της ταλάντωσης είναι:  $x = A\eta\mu(\omega t + \varphi_0)$

όπου  $\omega = \frac{2\pi}{T} = 5 \frac{rad}{s}$

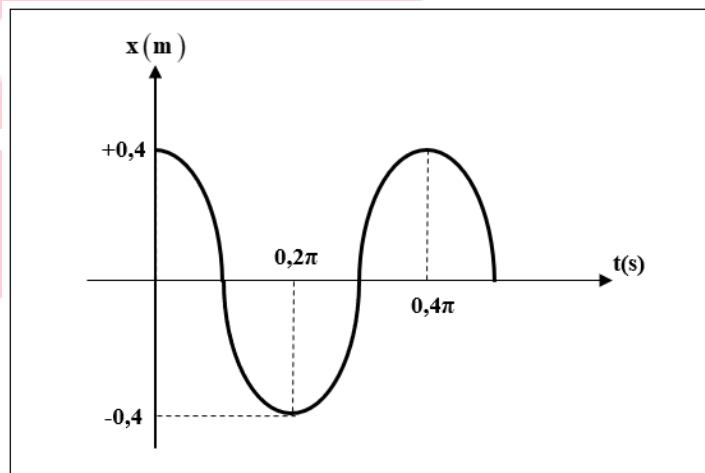
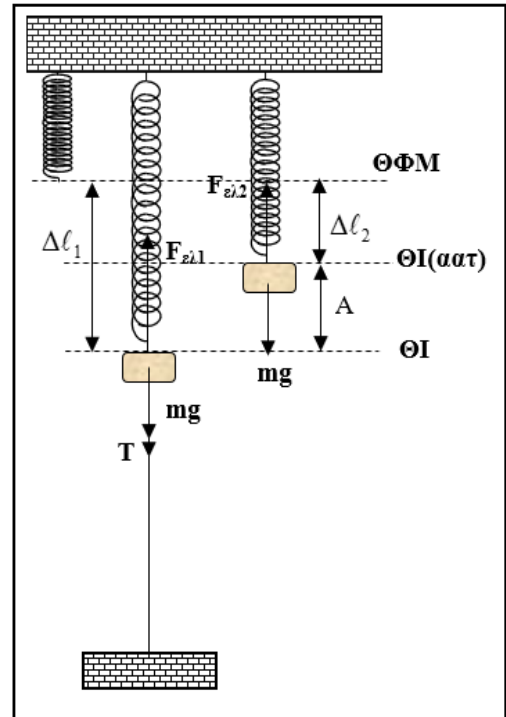
Άρα  $x = 0,4\eta\mu\left(5t + \frac{\pi}{2}\right) S.I.$

Γ3. Όταν μηδενιστεί για πρώτη φορά το μέτρο της δύναμης του ελατηρίου  $F_{ελ} = 0$  το σώμα βρίσκεται στη θέση φυσικού μήκους στην άνω ακραία θέση  $x = -A$  για πρώτη φορά. Αυτό συμβαίνει τη χρονική στιγμή  $t = \frac{T}{2} \Rightarrow t = 0,2\pi s$

Γ4. Το μέτρο της δύναμης επαναφοράς είναι μπορεί να είναι ίσο με το μέτρο της δύναμης του ελατηρίου μόνο μεταξύ θέσης ισορροπίας ταλάντωσης και θέσης φυσικού μήκους του ελατηρίου. Στις θέσεις κάτω από τη θέση ισορροπίας ισχύει  $F_{ελ} > |\Sigma F|$ . Άρα σε μια τυχαία θέση μεταξύ ΘΦΜ και ΘΙ ισχύει:  $F_{ελ} = |\Sigma F| \Rightarrow k \cdot x_{\Theta\Phi\text{Μ}} = k|x| \Rightarrow x_{\Theta\Phi\text{Μ}} = |x| \Rightarrow \Delta\ell_2 - |x| = |x| \Rightarrow 2|x| = \Delta\ell_2 \Rightarrow$

$$|x| = \frac{\Delta\ell_2}{2} = 0,2m \quad \text{όμως } x < 0 \quad \text{άρα } x = -\frac{\Delta\ell_2}{2} = -0,2m = -\frac{A}{2}$$

Ο ρυθμός μεταβολής κινητικής ενέργειας υπολογίζεται ως εξής:



$$\frac{dK}{dt} = \frac{dW_{\Sigma F}}{dt} = \frac{\Sigma F \cdot dx}{dt} = \Sigma F \cdot v = -kxv$$

Η ταχύτητα του σώματος όταν αυτό έχει απομάκρυνση  $x = -\frac{A}{2} = -0,2m$  θα υπολογιστεί από την

$$\Delta ΔΕΤ: E = K + U \Rightarrow \frac{1}{2}kA^2 = \frac{1}{2}mv^2 + \frac{1}{2}kx^2 \Rightarrow v = \pm \omega \sqrt{A^2 - x^2} \Rightarrow v = \pm \frac{\sqrt{3}}{2} \omega A = \pm \sqrt{3} \frac{m}{s}$$

Όταν το σώμα κινείται προς τα πάνω (προς την ακραία θέση) έχουμε :  $x = -0,2m$  και  $v = -\sqrt{3} \frac{m}{s}$

$$\text{άρα } \frac{dK}{dt} = -kxv = -50(-0,2)(-\sqrt{3}) \frac{J}{s} \Rightarrow \frac{dK}{dt} = -10\sqrt{3} \frac{J}{s}$$

Όταν το σώμα κινείται προς τα κάτω (προς τη θέση ισορροπίας) έχουμε :  $x = -0,2m$  και  $v = +\sqrt{3} \frac{m}{s}$

$$\text{άρα } \frac{dK}{dt} = -kxv = -50(-0,2)(+\sqrt{3}) \frac{J}{s} \Rightarrow \frac{dK}{dt} = +10\sqrt{3} \frac{J}{s}$$

### Θέμα Δ

Δ1. Στη διπλή τροχαλία δέχεται την τάση του νήματος  $\vec{T}$ , την στατική τριβή  $\vec{T}_s$  και την κάθετη δύναμη  $\vec{N}$  από τη ράβδο. Ο τροχός δέχεται το βάρος το  $m\vec{g}$  την τάση του νήματος  $\vec{T}$ . Για τη σύνθετη κίνηση που εκτελεί ο τροχός εφαρμόζοντας τους θεμελιώδεις νόμους.

$$\Theta ΝΜ: \Sigma F_x = ma_{cm} \Rightarrow mg - T = ma_{cm} \quad (1)$$

$$\Theta ΝΣ: \Sigma \tau = I_{cm} a_{\gamma\omega\nu} \Rightarrow TR_1 = \frac{1}{2} mR_1^2 a_{\gamma\omega\nu} \Rightarrow$$

$$T = \frac{1}{2} mR_1 a_{\gamma\omega\nu} \Rightarrow T = \frac{1}{2} ma_{cm} \quad (2)$$

όπου  $R_1 a_{\gamma\omega\nu} = a_{cm}$  αφού το νήμα ξετυλίγεται από την περιφέρεια του δίσκου χωρίς να γλιστράει.

Προσθέτοντας κατά μέλη (1)+(2) έχουμε:

$$mg - T + T = ma_{cm} + \frac{1}{2} ma_{cm}$$

$$mg = \frac{3}{2} ma_{cm} \Rightarrow a_{cm} = \frac{2g}{3} = \frac{20}{3} \frac{m}{s^2}$$

Δ2. Το κατώτερο σημείο του του τροχού έχει ταχύτητα  $\vec{v} = \vec{v}_{cm} + \vec{v}_{\gamma\rho}$ .

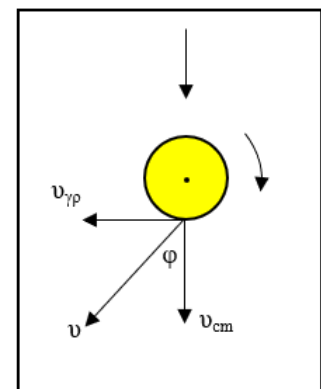
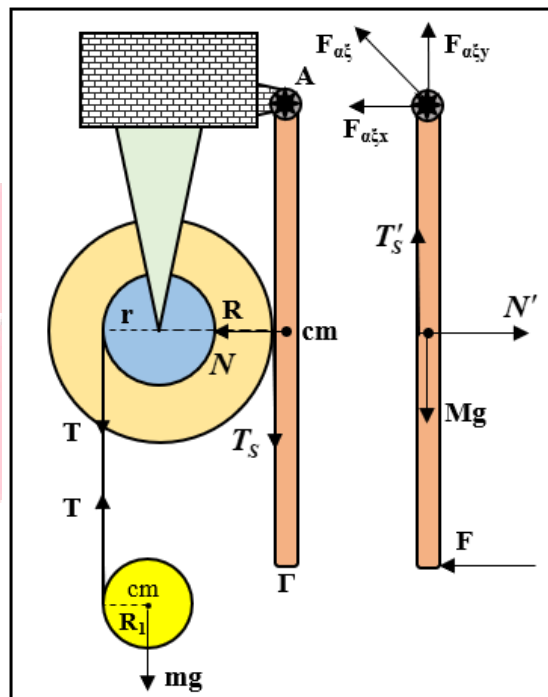
Μέτρο ταχύτητας:  $v = \sqrt{v_{cm}^2 + v_{\gamma\rho}^2}$  όπου κατά μέτρο  $v_{cm} = v_{\gamma\rho} = R_1 \omega$

άρα  $v = v_{cm} \sqrt{2}$ . Τη χρονική στιγμή  $t_1 = 1,5s$   $v_{cm} = a_{cm} t_1 = 10 \frac{m}{s}$

οπότε  $v = 10\sqrt{2} \frac{m}{s}$ . Η κατεύθυνση της ταχύτητας σχηματίζει με την

κατακόρυφο γωνία  $\varphi$  για την οποία ισχύει:  $\varepsilon\varphi = \frac{v_{\gamma\rho}}{v_{cm}} = 1 \rightarrow \varphi = 45^\circ$ .

Δ3. Η τάση του νήματος που δέχεται η διπλή τροχαλία έχει μέτρο που υπολογίζεται από τη σχέση (2)  $\Rightarrow T = \frac{1}{2} ma_{cm} \Rightarrow T = 10N$ .



Η διπλή τροχαλία δε στρέφεται άρα  $\Sigma \tau_{\text{τροχ}} = 0 \Rightarrow \tau_{T_S} = \tau_T \Rightarrow T_S R = Tr \Rightarrow T_S = T \frac{r}{R} \Rightarrow T_S = 5N$

**Δ4.** Στη ράβδο ασκούνται το βάρος της  $M\vec{g}$ , η δύναμη  $\vec{F}$ , η δύναμη του άξονα  $\vec{F}_{\alpha\xi}$  η στατική τριβή  $\vec{T}'_S$  και η κάθετη δύναμη  $\vec{N}'$  από τη διπλή τροχαλία. Η ράβδος ισορροπεί στην κατακόρυφη θέση οπότε από τις συνθήκες ισορροπίας έχουμε:

$$\Sigma F_x = 0 \Rightarrow F + F_{\alpha\xi x} = N' \quad (3)$$

$$\Sigma F_y = 0 \Rightarrow F_{\alpha\xi y} + T'_S = Mg, \text{ κατά μέτρο } T'_S = T_S = 5N \text{ άρα } F_{\alpha\xi y} = Mg - T'_S \Rightarrow F_{\alpha\xi y} = 15N$$

$$\Sigma \tau_A = 0 \Rightarrow \tau_{N'} - \tau_F = 0 \Rightarrow N' \frac{\ell}{2} = F\ell \Rightarrow N' = 2F \Rightarrow N' = 30N$$

$$\text{Από τη σχέση (3) έχουμε: } F_{\alpha\xi x} = N' - F \Rightarrow F_{\alpha\xi x} = 15N$$

Για το μέτρο της δύναμης του άξονα έχουμε:

$$F_{\alpha\xi} = \sqrt{F_{\alpha\xi x}^2 + F_{\alpha\xi y}^2} \Rightarrow F_{\alpha\xi} = \sqrt{15^2 + 15^2} N \Rightarrow F_{\alpha\xi} = 15\sqrt{2}N$$

**Δ5.** Τη χρονική στιγμή  $t_2 = 3s$  που απομακρύνουμε τη ράβδο από την περιφέρεια του δίσκου ακτίνας  $R$  της διπλής τροχαλίας, το κέντρο μάζας του τροχού έχει αποκτήσει ταχύτητα  $v_{cm2} = \alpha_{cm} t_2 \Rightarrow v_{cm2} = 20 \frac{m}{s}$ .

Στη διπλή τροχαλία ασκείται μόνο η τάση του νήματος  $\vec{T}'$  οπότε αρχίζει να στρέφεται με γωνιακή επιτάχυνση  $\vec{\alpha}_{\gamma\omega v2}$ . Ο τροχός εκτελεί σύνθετη κίνηση έχοντας επιτάχυνση κέντρου μάζας  $\vec{\alpha}_{cm1}$  και γωνιακή επιτάχυνση  $\vec{\alpha}_{\gamma\omega v1}$ . Εφαρμόζοντας τους θεμελιώδεις νόμους έχουμε:

$$\text{Για τον τροχό: } \Theta N M : \Sigma F_x = m a_{cm1} \Rightarrow mg - T' = m a_{cm1} \quad (4)$$

$$\Theta N \Sigma : \Sigma \tau_1 = I_{cm} a_{\gamma\omega v1} \Rightarrow T' R_1 = \frac{1}{2} m R_1^2 a_{\gamma\omega v1} \Rightarrow T' = \frac{1}{2} m R_1 a_{\gamma\omega v1} \quad (5)$$

$$\text{Για τη διπλή τροχαλία: } \Theta N \Sigma : \Sigma \tau_2 = I a_{\gamma\omega v2} \Rightarrow T' r = I a_{\gamma\omega v2} \quad (6)$$

Για το σημείο του κατακόρυφου νήματος στην περιφέρεια  $r$  της διπλής τροχαλίας ισχύει  $v_{\gamma\omega 2} = r\omega_2$ . Για το σημείο του κατακόρυφου νήματος στην περιφέρεια του τροχού ισχύει

$$\vec{v}_{\nu\eta\mu 1} = \vec{v}_{cm1} + \vec{v}_{\gamma\omega 1} \Rightarrow v_{\nu\eta\mu} = v_{cm1} - v_{\gamma\omega 1} = v_{cm1} - R_1 \omega_1.$$

$$\text{Όμως ισχύει } v_{\gamma\omega 2} = v_{\nu\eta\mu 1} \Rightarrow r\omega_2 = v_{cm1} - R_1 \omega_1 \rightarrow r \frac{d\omega_2}{dt} = \frac{dv_{cm1}}{dt} - R_1 \frac{d\omega_1}{dt} \Rightarrow r\alpha_{\gamma\omega v2} = \alpha_{cm1} - R_1 \alpha_{\gamma\omega v1}$$

Στην τελευταία σχέση αντικαθιστώντας  $\alpha_{\gamma\omega v2}$  και  $R_1 \alpha_{\gamma\omega v1}$  από τις σχέσεις (4) και (5) έχουμε:

$$r \frac{T' r}{I} = \alpha_{cm1} - \frac{2T'}{m} \Rightarrow \frac{T' r^2}{I} = \alpha_{cm1} - \frac{2T'}{m} \Rightarrow T' \left( \frac{r^2}{I} + \frac{2}{m} \right) = \alpha_{cm1} \text{ από (4) } T' = mg - m a_{cm1} \text{ άρα}$$

$$(mg - m a_{cm1}) \left( \frac{r^2}{I} + \frac{2}{m} \right) = \alpha_{cm1} \Rightarrow (30 - 3 a_{cm1}) \left( \frac{2}{3} + \frac{2}{3} \right) = \alpha_{cm1} \Rightarrow \alpha_{cm1} = 8 \frac{m}{s^2}$$

Η ταχύτητα του κέντρου μάζας του τροχού τη χρονική στιγμή  $t_3 = 4s$  είναι:

$$v_{cm3} = v_{cm2} + \alpha_{cm1} \Delta t \Rightarrow v_{cm3} = v_{cm2} + \alpha_{cm1} (t_3 - t_2) \Rightarrow v_{cm3} = 28 \frac{m}{s}$$

