

Θέμα Α

A1 – γ, A2 – β, A3 – β, A4 – δ, A5 α – Λ, β – Σ, γ – Λ, δ – Λ, ε – Λ

Θέμα Β

B1. (I) Σωστή απάντηση είναι η (α).

Εκτρέπουμε το σώμα κατακόρυφα προς τα κάτω κατά $d = A$ και το αφήνουμε ελεύθερο να κινηθεί από την κάτω ακραία θέση. Τη χρονική στιγμή $t = 0$ το σώμα θα έχει απομάκρυνση $y = +A$ οπότε για την αρχική φάση της ταλάντωσης έχουμε:

$$y = +A \Rightarrow A \cdot \eta\mu(\omega t + \varphi_0) = +A \Rightarrow \eta\mu\varphi_0 = +1 = \eta\mu \frac{\pi}{2} \Rightarrow \varphi_0 = 2\kappa\pi + \frac{\pi}{2} \xrightarrow{\kappa=0} \varphi_0 = \frac{\pi}{2} \text{ rad}$$

(II) Σωστή απάντηση είναι η (β).

Στη ΘΙ ισχύει: $\Sigma F = 0 \Rightarrow F_{ελ} = mg \Rightarrow k\Delta\ell = mg$

Από την εξίσωση της επιτάχυνσης έχουμε ότι: $\alpha_{max} = 2g \Rightarrow \omega^2 A = 2g$

και $D = k \Rightarrow m\omega^2 = k \Rightarrow \omega^2 = \frac{k}{m}$ οπότε $\frac{k}{m} A = 2g \Rightarrow kA = 2mg$

Μέγιστο μέτρο η δύναμη του ελατηρίου έχει στην κάτω ακραία θέση:

$$F_{ελ,max} = k\Delta\ell_{max} = k(\Delta\ell + A) = k\Delta\ell + kA = mg + 2mg \Rightarrow F_{ελ,max} = 3mg$$

B2. Σωστή απάντηση είναι η (γ).

Εφαρμόζουμε ΑΔΟ τη στιγμή της κρούσης: $\vec{p}_{πριν} = \vec{p}_{μετά} \Rightarrow m\upsilon + 0 = 2m\upsilon_{\kappa} \Rightarrow \upsilon_{\kappa} = \frac{\upsilon}{2}$

Για την ταλάντωση του σώματος και του συσσωματώματος πριν και μετά την κρούση ισχύει $D = k$ (σε μια τυχαία θέση του άξονα η δύναμη επαναφοράς είναι $\Sigma F = -F_{ελ} = -kx \rightarrow D = k$)

Ισχύει ότι: $K_{βλήματος} = 2E \Rightarrow \frac{1}{2} m\upsilon^2 = 2 \frac{1}{2} kA^2 \Rightarrow m\upsilon^2 = 2kA^2$

Εφαρμόζουμε ΑΔΕΤ για το συσσωμάτωμα αμέσως μετά την κρούση:

$$E = K + U \Rightarrow \frac{1}{2} DA'^2 = \frac{1}{2} m_{ολ}\upsilon_{\kappa}^2 + \frac{1}{2} DA^2 \xrightarrow{D=k} kA'^2 = 2m \frac{\upsilon^2}{4} + kA^2 \Rightarrow kA'^2 = \frac{1}{2} m\upsilon^2 + kA^2 \Rightarrow$$

$$kA'^2 = \frac{1}{2} 2kA^2 + kA^2 \Rightarrow kA'^2 = 2kA^2 \Rightarrow A' = \sqrt{2}A$$

Οπότε:

$$\frac{\upsilon_{max}}{\upsilon'_{max}} = \frac{\omega A}{\omega' A'} = \frac{\sqrt{\frac{k}{m}} A}{\sqrt{\frac{k}{2m}} \sqrt{2} A} = \frac{\sqrt{\frac{k}{m}} A}{\sqrt{\frac{k}{m}} \frac{1}{\sqrt{2}} \sqrt{2} A} \Rightarrow \frac{\upsilon_{max}}{\upsilon'_{max}} = 1$$

B3. Σωστή απάντηση είναι η (γ).

Εφαρμόζουμε για κάθε καρούλι τους θεμελιώδεις νόμους.

Καρούλι (1) ΘΝΜ: $\Sigma F_{1x} = m\alpha_{cm1} \Rightarrow F + T_{S1} = m\alpha_{cm1}$ (1)

ΘΝΣ: $\Sigma \tau_1 = I\alpha_{\gamma\omega\nu 1} \Rightarrow Fr - T_{S1}R = I\alpha_{\gamma\omega\nu 1} \Rightarrow$

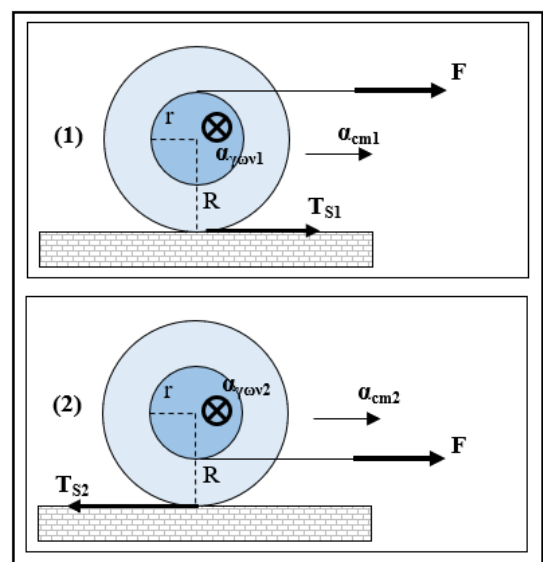
$$F \cdot 0,6R - T_{S1}R = I \frac{\alpha_{cm1}}{R} \Rightarrow 0,6F - T_{S1} = \frac{I}{R^2} \alpha_{cm1}$$
 (2)

$$(1) + (2) \Rightarrow 1,6F = \left(m + \frac{I}{R^2} \right) \alpha_{cm1}$$
 (3)

Καρούλι (2) ΘΝΜ:

$$\Sigma F_{2x} = m\alpha_{cm2} \Rightarrow F - T_{S2} = m\alpha_{cm2}$$
 (4)

ΘΝΣ: $\Sigma \tau_2 = I\alpha_{\gamma\omega\nu 2} \Rightarrow T_{S2}R - Fr = I\alpha_{\gamma\omega\nu 2} \Rightarrow$



$$T_{S2}R - F \cdot 0,6R = I \frac{\alpha_{cm2}}{R} \Rightarrow T_{S2} - 0,6F = \frac{I}{R^2} \alpha_{cm2} \quad (5)$$

$$(4) + (5) \Rightarrow 0,4F = \left(m + \frac{I}{R^2} \right) \alpha_{cm2} \quad (6)$$

Διαιρώντας κατά μέλη τις σχέσεις (3) και (6) έχουμε:

$$\frac{(3)}{(6)} \Rightarrow 4 = \frac{\alpha_{cm1}}{\alpha_{cm2}} \Rightarrow \alpha_{cm1} = 4\alpha_{cm2}$$

Θέμα Γ

Γ1. Στη ΘΙ για το σώμα Σ ισχύει: $\Sigma F_1 = 0 \Rightarrow$

$$F_{ελ1} = m_1g \Rightarrow k\Delta l_1 = m_1g \Rightarrow \Delta l_1 = \frac{m_1g}{k} = 0,1m$$

Στη Νέα ΘΙ για το συσσωμάτωμα ισχύει:

$$\Sigma F = 0 \Rightarrow F_{ελ2} = m_{ολ}g \Rightarrow k\Delta l_2 = m_{ολ}g \Rightarrow$$

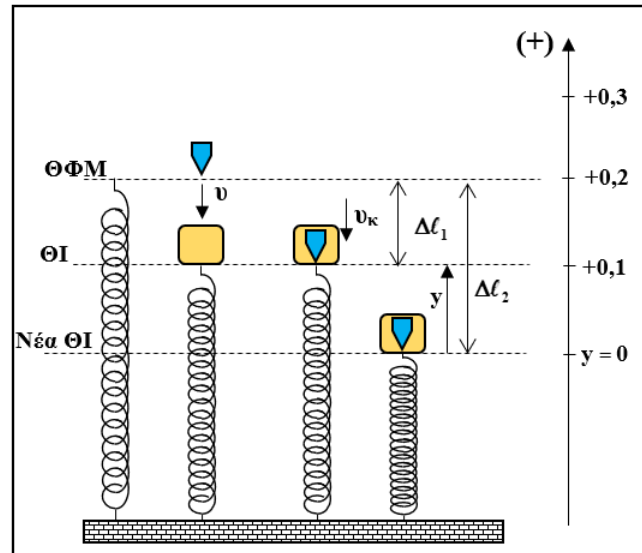
$$\Delta l_2 = \frac{m_{ολ}g}{k} = 0,2m$$

Στην τυχαία θέση ισχύει:

$$\Sigma F = F_{ελ} - m_{ολ}g = k(\Delta l_2 - y) - m_{ολ}g \Rightarrow$$

$$\Sigma F = k\Delta l_2 - ky - m_{ολ}g \Rightarrow \Sigma F = -ky$$

$$\text{Άρα } D = k = 50 \frac{N}{m}$$



Γ2. Εφαρμόζουμε ΑΔΟ στην πλαστική κρούση: $\vec{p}_{πριν} = \vec{p}_{μετά} \Rightarrow m_1v = m_{ολ}v_k \Rightarrow$

$$v_k = \frac{m_1v}{m_{ολ}} \Rightarrow v_k = 2 \frac{m}{s}$$

Αμέσως μετά την κρούση εφαρμόζουμε ΑΔΕΤ:

$$E = K + U \Rightarrow \frac{1}{2}kA^2 = \frac{1}{2}m_{ολ}v_k^2 + \frac{1}{2}ky^2 \Rightarrow A^2 = \frac{m_{ολ}}{k}v_k^2 + y^2 \Rightarrow A = \sqrt{\frac{m_{ολ}}{k}v_k^2 + y^2} = 0,3m$$

$$\text{όπου } |y| = \Delta l_2 - \Delta l_1 = 0,1m$$

Η εξίσωση της ταχύτητας ταλάντωσης του συσσωματώματος είναι: $v = v_{max} \sigma\upsilon\nu(\omega t + \varphi_0)$

$$\text{όπου } D = k = m_{ολ}\omega^2 \Rightarrow \omega = \sqrt{\frac{k}{m}} = 5\sqrt{2} \frac{rad}{s} \text{ και } v_{max} = \omega A = 1,5\sqrt{2} \frac{m}{s}$$

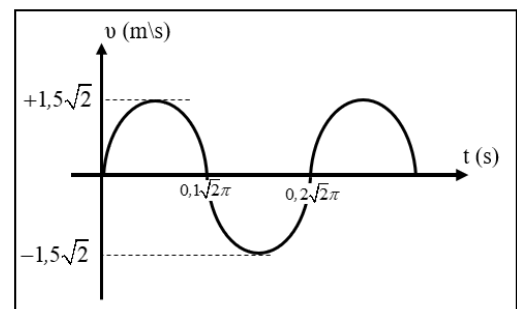
Η περίοδος της ταλάντωσης είναι: $T = \frac{2\pi}{\omega} \Rightarrow T = 0,2\sqrt{2}\pi s$

Τη χρονική στιγμή $t=0$ το συσσωμάτωμα ακινητοποιείται για πρώτη φορά μετά την κρούση στην κάτω ακραία θέση άρα $y = -A \Rightarrow A \cdot \eta\mu(\omega t + \varphi_0) = -A \Rightarrow$

$$\eta\mu(\varphi_0) = -1 = \eta\mu \frac{3\pi}{2} \text{ οπότε } \varphi_0 = \frac{3\pi}{2} rad$$

$$\text{Άρα } v = 1,5\sqrt{2} \cdot \sigma\upsilon\nu \left(5\sqrt{2}t + \frac{3\pi}{2} \right) S.I.$$

Η αντίστοιχη γραφική παράσταση φαίνεται στο σχήμα.



Γ3. Για τον ρυθμό μεταβολής της κινητικής ενέργειας ισχύει:

$$\Delta K = W_{\Sigma F} \Rightarrow dK = dW_{\Sigma F} \rightarrow \frac{dK}{dt} = \frac{dW_{\Sigma F}}{dt} = \frac{\Sigma F \cdot dy}{dt} = \Sigma F \cdot v = -Dy \cdot v \Rightarrow \frac{dK}{dt} = -Dy \cdot v$$

Ο ρυθμός μεταβολής της κινητικής ενέργειας μηδενίζεται για πρώτη φορά μετά την κρούση στη Νέα ΘΙ όπου $y = 0$.

Για τον ρυθμό μεταβολής της ορμής ισχύει ότι: $\frac{dp}{dt} = \Sigma F = -Dy = -ky$, οπότε στη Νέα ΘΙ όπου

$$y = 0 \rightarrow \frac{dp}{dt} = 0$$

Γ4. Το μέτρο της δύναμης του ελατηρίου υπολογίζεται από τον τύπο $F_{ελ} = k \cdot \Delta l$, όπου Δl η παραμόρφωση του ελατηρίου. Όταν το μέτρο της δύναμης του ελατηρίου είναι $F_{ελ} = 5N$ έχουμε:

$$F_{ελ} = 5N \Rightarrow k \cdot \Delta l = 5N \Rightarrow 50 \cdot \Delta l = 5 \Rightarrow \Delta l = 0,1m$$

Όταν το συσσωμάτωμα βρίσκεται πάνω από τη ΘΦΜ με παραμόρφωση $\Delta l = 0,1m$, η απομάκρυνση από τη Νέα ΘΙ είναι $y = \Delta l_2 + \Delta l = +0,3m = +A$ δηλαδή είναι στην άνω ακραία θέση άρα έχει ταχύτητα $v = 0$.

Όταν το συσσωμάτωμα βρίσκεται κάτω από τη ΘΦΜ με παραμόρφωση $\Delta l = 0,1m$, η απομάκρυνση από τη Νέα ΘΙ είναι $y = \Delta l_2 - \Delta l = +0,1m$. Η ταχύτητα υπολογίζεται ως εξής:

$$\text{ΑΔΕΤ: } E = K + U \Rightarrow \frac{1}{2} kA^2 = \frac{1}{2} m_{ολ} v^2 + \frac{1}{2} ky^2 \Rightarrow A^2 = \frac{m_{ολ}}{k} v^2 + y^2 \Rightarrow |v| = \sqrt{\frac{k}{m_{ολ}}} \sqrt{A^2 - y^2} = 2 \frac{m}{s}$$

Θέμα Α

Α1. Σχέση επιταχύνσεων. Ισχύει $y_{cm} = R\theta \rightarrow \frac{dy_{cm}}{dt} = R \frac{d\theta}{dt} \Rightarrow$

$$v_{cm} = R\omega \rightarrow \frac{dv_{cm}}{dt} = R \frac{d\omega}{dt} \Rightarrow \alpha_{cm} = R\alpha_{\gamma\omega\nu}$$

Εφαρμόζοντας τους θεμελιώδεις νόμους για την κίνηση του κυλίνδρου έχουμε: ΘΝΜ: $\Sigma F_y = m\alpha_{cm} \Rightarrow mg - T_1 = m\alpha_{cm}$ (1)

$$\Theta\text{ΝΣ: } \Sigma \tau = I\alpha_{\gamma\omega\nu} \Rightarrow T_1 R = I_{cm,κυλ} \alpha_{\gamma\omega\nu} \Rightarrow T_1 R = \frac{1}{2} mR^2 \alpha_{\gamma\omega\nu} \Rightarrow$$

$$T_1 = \frac{1}{2} mR\alpha_{\gamma\omega\nu} \text{ όπου } R\alpha_{\gamma\omega\nu} = \alpha_{cm} \text{ άρα } T_1 = \frac{1}{2} m\alpha_{cm}$$
 (2)

$$(1)+(2) \Rightarrow mg = \frac{3}{2} m\alpha_{cm} \Rightarrow \alpha_{cm} = \frac{2}{3} g = \frac{20}{3} \frac{m}{s^2}$$

Α2. α) Η συνολική επιτάχυνση του κατώτερου σημείου Α της περιφέρειας του κυλίνδρου είναι:

$$\vec{\alpha}_{ολ,Α} = \vec{\alpha}_{\kappa} + \vec{\alpha}_{cm} + \vec{\alpha}_{\varepsilon(R)} = \vec{\alpha}_{\kappa,cm} + \vec{\alpha}_{\varepsilon(R)}, \text{ για το μέτρο}$$

$$\alpha_{ολ,Α} = \sqrt{\alpha_{\kappa,cm}^2 + \alpha_{\varepsilon(R)}^2} \text{ όπου κατά μέτρο } \alpha_{cm} = R\alpha_{\gamma\omega\nu} = \alpha_{\varepsilon(R)}$$

$$\text{και } \vec{\alpha}_{\kappa,cm} = \vec{\alpha}_{\kappa} + \vec{\alpha}_{cm} \Rightarrow \alpha_{\kappa,cm} = \alpha_{\kappa} - \alpha_{cm} = 8\alpha_{cm} - \alpha_{cm} \Rightarrow \alpha_{\kappa,cm} = 7\alpha_{cm}$$

$$\text{Οπότε } \alpha_{ολ,Α} = \sqrt{\alpha_{\kappa,cm}^2 + \alpha_{\varepsilon(R)}^2} = \sqrt{49\alpha_{cm}^2 + \alpha_{cm}^2} \Rightarrow$$

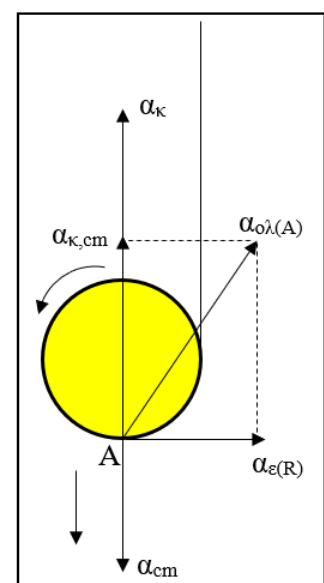
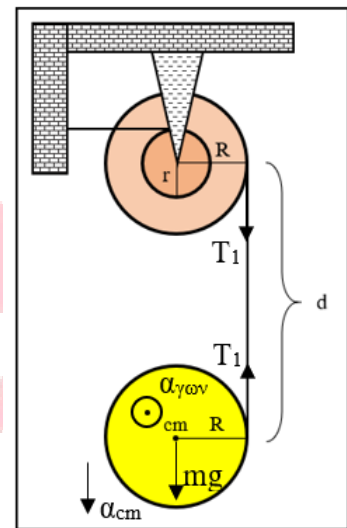
$$\alpha_{ολ,Α} = \sqrt{50\alpha_{cm}^2} = 5\sqrt{2}\alpha_{cm} \Rightarrow \alpha_{ολ,Α} = \frac{100\sqrt{2}}{3} \frac{m}{s^2}$$

β) Από τις εξισώσεις κίνησης έχουμε:

$$v_{cm} = \alpha_{cm} t \Rightarrow t = \frac{v_{cm}}{\alpha_{cm}} \text{ και } y_{cm} = \frac{1}{2} \alpha_{cm} t^2 \Rightarrow y_{cm} = \frac{v_{cm}^2}{2\alpha_{cm}}$$

$$\text{όπου } \alpha_{\kappa} = \frac{v_{\eta\rho}^2}{R} = \frac{v_{cm}^2}{R} \Rightarrow v_{cm}^2 = R \cdot \alpha_{\kappa} = 8R \cdot \alpha_{cm} = \frac{32}{3} \frac{m^2}{s^2}$$

$$\text{άρα } y_{cm} = \frac{v_{cm}^2}{2\alpha_{cm}} \Rightarrow y_{cm} = 0,8m$$



Δ3. Εφαρμόζουμε τους θεμελιώδεις νόμους στροφικής για τη διπλή τροχαλία και για τον κύλινδρο.

$$\text{Για διπλή τροχαλία: } \Sigma \tau_1 = I_{\text{τροχ}} \alpha_{\gamma\omega\nu 1} \Rightarrow TR = I_{\text{τροχ}} \alpha_{\gamma\omega\nu 1} \quad (3)$$

$$\text{Για κύλινδρο: } \Sigma \tau_2 = I_{\text{cm,κυλ}} \alpha_{\gamma\omega\nu 2} \Rightarrow TR = I_{\text{cm,κυλ}} \alpha_{\gamma\omega\nu 2} \quad (4)$$

$$\text{Όμως } (3) = (4) \Rightarrow I_{\text{τροχ}} \alpha_{\gamma\omega\nu 1} = I_{\text{cm,κυλ}} \alpha_{\gamma\omega\nu 2} \Rightarrow$$

$$2I_{\text{cm,κυλ}} \alpha_{\gamma\omega\nu 1} = I_{\text{cm,κυλ}} \alpha_{\gamma\omega\nu 2} \Rightarrow \frac{\alpha_{\gamma\omega\nu 1}}{\alpha_{\gamma\omega\nu 2}} = \frac{1}{2}$$

Δ4. Εύρεση σχέσης επιταχύνσεων. Για την κατακόρυφη μετατόπιση του κέντρου μάζας του κυλίνδρου ισχύει:

$$y_{\text{cm}} = R\theta_1 + R\theta_2 \rightarrow \frac{dy_{\text{cm}}}{dt} = R \frac{d\theta_1}{dt} + R \frac{d\theta_2}{dt} \Rightarrow v_{\text{cm}} = R\omega_1 + R\omega_2 \rightarrow$$

$$\frac{dv_{\text{cm}}}{dt} = R \frac{d\omega_1}{dt} + R \frac{d\omega_2}{dt} \Rightarrow \alpha_{\text{cm}} = R\alpha_{\gamma\omega\nu 1} + R\alpha_{\gamma\omega\nu 2}$$

$$\text{όμως } \frac{\alpha_{\gamma\omega\nu 1}}{\alpha_{\gamma\omega\nu 2}} = \frac{1}{2} \Rightarrow \alpha_{\gamma\omega\nu 1} = \frac{1}{2} \alpha_{\gamma\omega\nu 2} \text{ οπότε } \alpha_{\text{cm}} = \frac{3}{2} R\alpha_{\gamma\omega\nu 2}$$

Εφαρμόζοντας τον θεμελιώδη νόμο για τη μεταφορική κίνηση για τον κύλινδρο έχουμε:

$$\Sigma F_y = m\alpha_{\text{cm}2} \Rightarrow mg - T = m\alpha_{\text{cm}2} \Rightarrow mg - T = \frac{3}{2} mR\alpha_{\gamma\omega\nu 2} \quad (5)$$

$$\text{Από } (4) \Rightarrow TR = \frac{1}{2} mR^2 \alpha_{\gamma\omega\nu 2} \Rightarrow T = \frac{1}{2} mR\alpha_{\gamma\omega\nu 2} \quad (6)$$

$$(5), (6) \Rightarrow mg - T = 3T \Rightarrow T = \frac{mg}{4} = 5N$$

Δ5. Όταν το μήκος του κατακόρυφου νήματος έχει τριπλασιαστεί το κέντρο μάζας του κυλίνδρου έχει μετατοπιστεί κατακόρυφα κατά $y_{\text{cm}} = 3d - d = 3,6m$. Από τις εξισώσεις που υπολογίζουν τη γωνία που διαγράφει το κάθε στερεό έχουμε:

$$\text{Για διπλή τροχαλία } \theta_1 = \frac{1}{2} \alpha_{\gamma\omega\nu 1} t^2 \text{ και για κύλινδρο } \theta_2 = \frac{1}{2} \alpha_{\gamma\omega\nu 2} t^2 \text{ οπότε } \frac{\theta_1}{\theta_2} = \frac{\alpha_{\gamma\omega\nu 1}}{\alpha_{\gamma\omega\nu 2}} = \frac{1}{2}.$$

$$\text{Επίσης } y_{\text{cm}} = R\theta_1 + R\theta_2 = R\theta_1 + 2R\theta_1 \Rightarrow y_{\text{cm}} = 3R\theta_1 \Rightarrow \theta_1 = \frac{y_{\text{cm}}}{3R} = 6\text{rad} \rightarrow N_1 = \frac{\theta_1}{2\pi} = \frac{3}{\pi} \text{ στροφές}$$

$$\text{και } \theta_2 = 2\theta_1 = 12\text{rad} \rightarrow N_2 = \frac{\theta_2}{2\pi} = \frac{6}{\pi} \text{ στροφές}$$

