

Λύσεις Διαγωνίσματος Φυσικής Γ' Λυκείου 18/7/2025

ΘΕΜΑ Α

A1-β A2-α A3-β A4-γ A5 ΣΣΣΛΣ

ΘΕΜΑ Β

B1-β Σχήμα 1: $\Sigma \tau_A = 0$

$$\Rightarrow \tau_{F_1} - \tau_W = 0 \Rightarrow F_1 \ell = W \frac{\ell}{2}$$

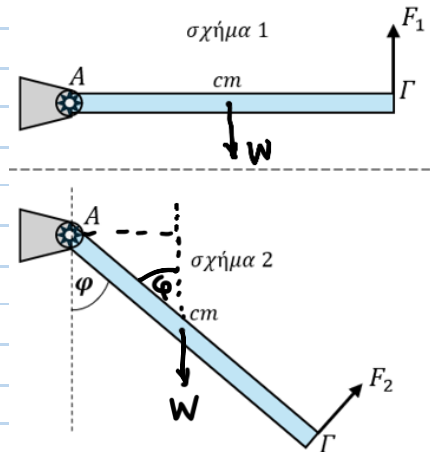
$$\Rightarrow W = 2F_1$$

Σχήμα 2: $\Sigma \tau_A = 0$

$$\Rightarrow \tau_{F_2} - \tau_W = 0 \Rightarrow F_2 \ell = W \frac{\ell}{2} \eta \mu \varphi$$

$$\Rightarrow F_2 = \frac{1}{2} W \cdot \eta \mu \varphi$$

$$\Rightarrow F_2 = \frac{1}{2} 2F_1 \cdot 0,6 \Rightarrow \boxed{F_2 = 0,6 F_1} \text{ (β)}$$

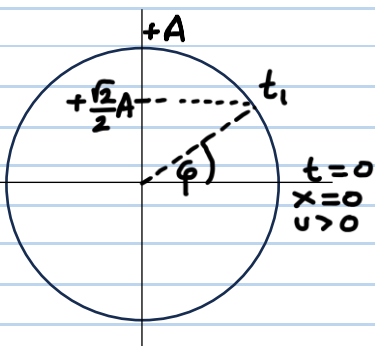


B2 I-γ II-β

I) t_1 : $K = U$ 1^η φορά AΔΕΤ: $E = K + U = 2U \Rightarrow U = \frac{1}{2} E$

$$\Rightarrow \frac{1}{2} D x^2 = \frac{1}{2} \frac{1}{2} D A^2 \Rightarrow x = \pm \frac{A}{\sqrt{2}} = \pm \frac{\sqrt{2}}{2} A$$

1^η φορά $K = U$ για $x = +\frac{\sqrt{2}}{2} A$, $v > 0$

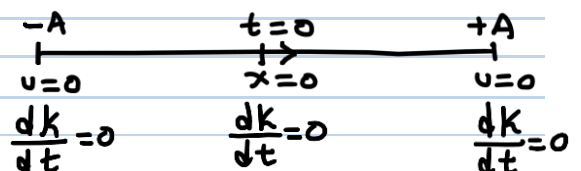


Διαγράφει $\varphi \rightarrow \eta \mu \varphi = \frac{\sqrt{2}/2 A}{A} = \frac{\sqrt{2}}{2} \rightarrow \varphi = \frac{\pi}{4} \text{ rad}$
 όπως $\varphi = \omega t_1 \Rightarrow \frac{\pi}{4} = \frac{2\pi}{T} t_1 \Rightarrow t_1 = \frac{T}{8}$

Για τον πυθμό μεταβολής κινητικής ενέργειας ισχύει:

$$\frac{dK}{dt} = \frac{dW_{\Sigma F}}{dt} = \frac{\Sigma F \cdot dx}{dt} = \Sigma F \cdot v = -Dx \cdot v$$

όταν $\frac{dK}{dt} = 0 \left\{ \begin{array}{l} x=0 \text{ ή} \\ v=0 \rightarrow x=\pm A \end{array} \right.$



Άρα για $t > 0$ 1μ φορά $\frac{dk}{dt}$ όταν $v=0$ στη θέση $x=+A$
 και για 2μ φορά όταν $x=0$ με $v < 0$ τη χρονική στιγμή
 $t_2 = \frac{T}{2}$. Ομως $t_1 = \frac{T}{8}$ άρα $t_2 = 4 \frac{T}{8} = \frac{T}{2} = 4t_1$ (γ)

II) Ισχύει $v = v_{\max} \sin(\omega t) \rightarrow \frac{v^2}{v_{\max}^2} = \sin^2 \omega t$
 $a = -a_{\max} \cos(\omega t) \rightarrow \frac{a^2}{a_{\max}^2} = \cos^2 \omega t$ } $\oplus \Rightarrow \frac{v^2}{v_{\max}^2} + \frac{a^2}{a_{\max}^2} = 1$

$\Rightarrow \frac{a^2}{a_{\max}^2} = 1 - \frac{v^2}{v_{\max}^2} \Rightarrow \frac{a^2}{a_{\max}^2} = 1 - \frac{0,36 v_{\max}^2}{v_{\max}^2} \Rightarrow \frac{a^2}{a_{\max}^2} = 1 - 0,36$

όπου $v = 0,6 v_{\max} \Rightarrow a = 0,64 a_{\max} \Rightarrow \alpha = 0,8 a_{\max}$ (β)

B3-α Οι αντιστάσεις R_1, R_2

του αμφοῦ AH και ΓΖΔ
 αλληλοεισάγονται

Ισχύει: $V_{R_1} = V_{R_2} \Rightarrow I_1 R_1 = I_2 R_2$

$\Rightarrow I_1 R = I_2 2R \Rightarrow I_1 = 2I_2$

Ισχύει: $I = I_1 + I_2$

$\Rightarrow I = 2I_2 + I_2 = 3I_2 \Rightarrow I_2 = \frac{I}{3}$ και $I_1 = \frac{2I}{3}$

Εφαρμόζοντας τον Νόμο Biot-Savart έχουμε:

Για τον αμφοῦ AH: $B_1 = \sum_{AH} dB = \sum_{AH} \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{I_1}{d_1^2} dl \sin \theta = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{I_1}{d_1^2} \sum_{AH} dl$

όπου $\sum_{AH} dl = d_1 \frac{\pi}{2}$ άρα $B_1 = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{I_1}{d_1^2} d_1 \frac{\pi}{2} = \frac{1}{8} \frac{\mu_0 I_1}{d_1} = \frac{1}{8} \frac{\mu_0 2I/3}{2a}$

$\Rightarrow B_1 = \frac{1}{24} \frac{\mu_0 I}{a}$ (α)

Για τον αμφοῦ ΓΖΔ: $B_2 = \sum_{\Gamma Z \Delta} dB = \sum_{\Gamma Z \Delta} \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{I_2}{d_2^2} dl \sin \theta = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{I_2}{d_2^2} \sum_{\Gamma Z \Delta} dl$

όπου $\sum_{\Gamma Z \Delta} dl = d_2 \frac{3\pi}{2}$ άρα $B_2 = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{I_2}{d_2^2} d_2 \frac{3\pi}{2} = \frac{3}{8} \frac{\mu_0 I_2}{d_2} = \frac{3}{8} \frac{\mu_0 I/3}{a}$

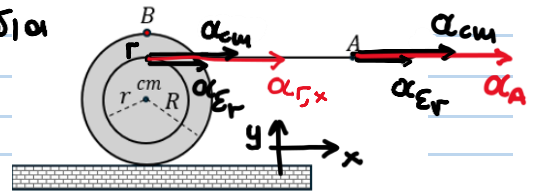
$\Rightarrow B_2 = \frac{1}{8} \frac{\mu_0 I}{a}$ (β)

$\vec{B}_k = \vec{B}_1 + \vec{B}_2 \Rightarrow B_k = \left| -B_1 + B_2 \right| = \left| -\frac{1}{24} \frac{\mu_0 I}{a} + \frac{1}{8} \frac{\mu_0 I}{a} \right| \Rightarrow B_k = \frac{1}{12} \frac{\mu_0 I}{a}$ (α)

ΘΕΜΑ Γ

$$R = \frac{3}{\pi} \text{ m}, \quad v = 0,8R = \frac{2,4}{\pi} \text{ m} \quad a_{cm} = 2 \text{ m/s}^2$$

Γ1] Το άυρο Α των νύφρατος έχει την ίδια επιτάχυνση με το σφαιρίδιο Γ του αυλακκιού στη διεύθυνση των νύφρατος.



$$\text{Ισχύει } \vec{a}_A = \vec{a}_{\Gamma, x} = \vec{a}_{cm} + \vec{a}_{Er}$$

$$a_A = a_{\Gamma, x} = a_{cm} + a_{Er}$$

$$a_A = a_{cm} + 0,8 a_{cm}$$

$$\boxed{a_A = 1,8 a_{cm} = 3,6 \text{ m/s}^2}$$

Λόγω κύλισης χωρίς ολίσθηση

ισχύει $a_{cm} = R a_{\mu\omega}$. Επίσης ισχύει

$$a_{Er} = r a_{\mu\omega} = 0,8 R a_{\mu\omega} = 0,8 a_{cm}$$

Γ2] Ισχύει: $a_{kB} = R \omega^2$, $a_{kr} = v \omega^2 = 0,8 R \omega^2 = 0,8 a_{kB}$

$$\Rightarrow a_{kr} = 0,8 \cdot 1 \text{ m/s}^2 \Rightarrow a_{kr} = 0,8 \text{ m/s}^2$$

Έστω σφαιρίδιο Δ της περιφέρειας του αυλακκιού που απέχει R από το δάπεδο. Ισχύει $\vec{a}_\Delta = \vec{a}_{cm} + \vec{a}_{kr} + \vec{a}_{Er}$

$$\text{όπου } \vec{a}_{cm} + \vec{a}_{kr} = \vec{a}_{\Delta x}$$

$$\text{Άρα } \vec{a}_\Delta = \vec{a}_{\Delta x} + \vec{a}_{Er}$$

$$\text{Για το μέτρο: } a_\Delta = \sqrt{a_{\Delta x}^2 + a_{Er}^2}$$

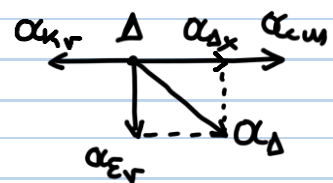
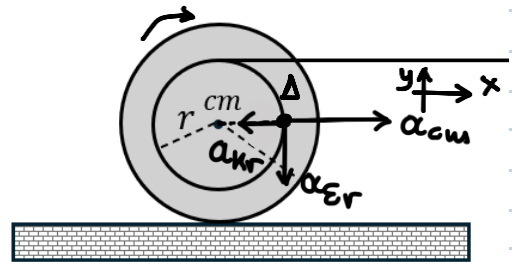
$$\text{όμως } a_{\Delta x} = a_{cm} - a_{kr} = 2 \text{ m/s}^2 - 0,8 \text{ m/s}^2$$

$$\Rightarrow a_{\Delta x} = 1,2 \text{ m/s}^2$$

$$\text{και } a_{Er} = 0,8 a_{cm} = 0,8 \cdot 2 \text{ m/s}^2 = 1,6 \text{ m/s}^2$$

$$\text{Άρα } a_\Delta = \sqrt{1,2^2 + 1,6^2} \text{ m/s}^2 = \sqrt{1,44 + 2,56} \text{ m/s}^2$$

$$\boxed{a_\Delta = \sqrt{4} \text{ m/s}^2 = 2 \text{ m/s}^2}$$



Γ3] Τι χρονική στιγμή $t = 2 \text{ sec}$ $v_{cm} = a_{cm} t = 2 \cdot 2 \text{ m/s} = 4 \text{ m/s}$.

$$\text{Ο τροχός έχει διανύσει } x_{cm} = \frac{1}{2} a_{cm} t^2 = \frac{1}{2} \cdot 2 \cdot 2^2 \text{ m} \Rightarrow x_{cm} = 4 \text{ m}$$

Τα σφαιρίδια της περιφέρειας, όπως και η κούκιστα Β, έχουν

Διαγράψει γωνία $x_{cm} = R\theta \Rightarrow \theta = \frac{x_{cm}}{R} = \frac{4}{\frac{3}{\pi}} \text{ rad} \Rightarrow \theta = \frac{4\pi}{3} \text{ rad}$.

Τη χρονική στιγμή $t = 2 \text{ sec}$ στη θέση

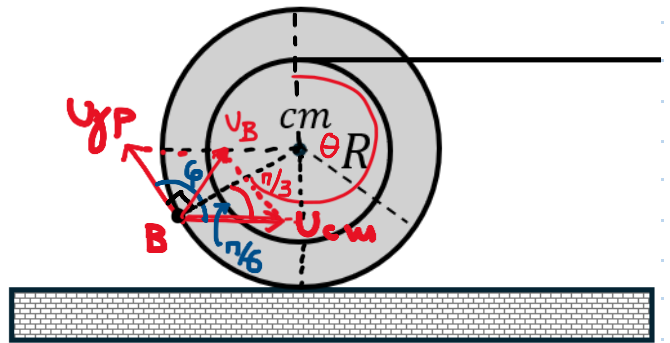
της περιφέρειας που βρίσκεται

η κοιλίδα B τα διανύσματα

\vec{v}_{cm} και \vec{v}_B σχηματίζουν

γωνία φ όπου $\varphi = \left(\frac{\pi}{2} + \frac{\pi}{6}\right) \text{ rad}$

$\Rightarrow \varphi = \frac{2\pi}{3} \text{ rad} \rightarrow \varphi = 120^\circ$



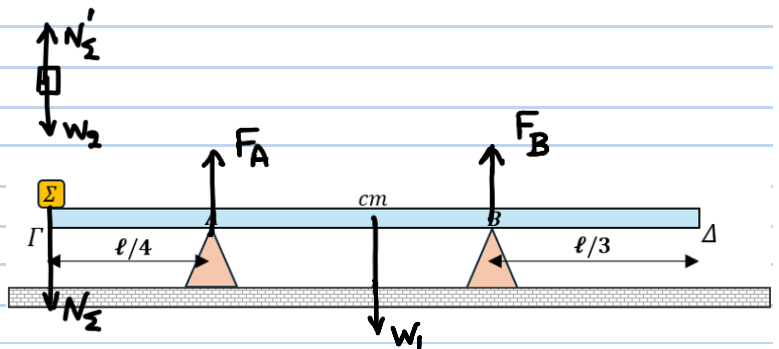
Ισχύει $\vec{v}_B = \vec{v}_{cm} + \vec{v}_B$ όπου $v_{cm} = v_B = R\omega = 4 \text{ m/s}$.

$v_B = \sqrt{v_{cm}^2 + v_B^2 + 2v_{cm} \cdot v_B \cos \varphi}$ $\cos \varphi = \cos 120^\circ = -1/2$

$v_B = \sqrt{v_{cm}^2 + v_{cm}^2 + 2v_{cm} \cdot v_{cm} (-1/2)}$

$v_B = v_{cm} = 4 \text{ m/s}$

Γ4] Στο στήρα ασκούνται το βάρος του \vec{w}_2 και η κάθετη δύναμη N'_2 από τη δοκό.



Ισχύει $\Sigma F_{2y} = 0 \Rightarrow N'_2 = w_2 = 300 \text{ N}$

Στη δοκό ασκούνται το βάρος της \vec{w}_1 , οι δυνάμεις \vec{F}_A, \vec{F}_B από τα στηρίγματα και η κάθετη δύναμη \vec{N}'_2 από το στήρα η οποία είναι ίση με το βάρος του.

($N_2 = N'_2 = 300 \text{ N}$ κατὰ μέτρο δράση - αντίδραση)

Ισορροπία δοκού

$\Sigma \tau_A = 0 \Rightarrow \tau_{F_B} + \tau_{N'_2} - \tau_{w_1} = 0$

$\Rightarrow F_B (l - l/3 - l/4) + N'_2 \frac{l}{4} - w_1 (l/2 - l/4) = 0$

$\Rightarrow 1,5 \cdot F_B + 300 \cdot 0,9 - 400 \cdot 0,9 = 0 \Rightarrow \mathbf{F_B = 60 \text{ N}}$

και $\Sigma F_y = 0 \Rightarrow F_A + F_B - w_1 - N_2 = 0 \Rightarrow F_A + 60 \text{ N} - 400 \text{ N} - 300 \text{ N} = 0 \Rightarrow \mathbf{F_A = 640 \text{ N}}$

Γ5] Όταν ανοιτρεύεται

η δοκός ισχύει $F_A=0, \tau_A=0$

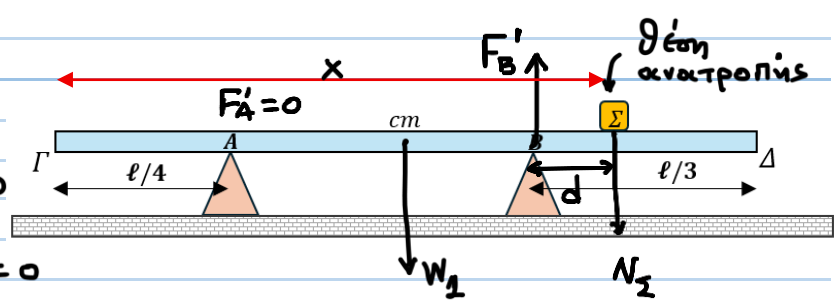
$$\sum \tau_B = 0 \Rightarrow \tau_{W_1} - \tau_{N_2} = 0$$

$$\Rightarrow W_1(\ell/2 - \ell/3) = N_2 \cdot d$$

$$\Rightarrow 400 \cdot 0,6 = 300 \cdot d \Rightarrow \underline{\underline{d = 0,8\text{m}}}$$

Άρα μέχρι τη στιγμή της ανατροπής το σώμα έχει

διανύσει απόσταση $x = \ell - \ell/3 + d = (3,6 - 1,2 + 0,8)\text{m} \Rightarrow \boxed{x = 3,2\text{m}}$



ΘΕΜΑ Δ

Δ1] ΣΤΗ ΘΙ ΙΣΧΥΕΙ

$$\sum F_x = 0 \Rightarrow F_{\epsilon 1} = W_x \Rightarrow \boxed{K \Delta \ell = m g \eta \kappa \varphi}$$

$$\Rightarrow \Delta \ell = \frac{m g \eta \kappa \varphi}{K} = 0,2\text{m}$$

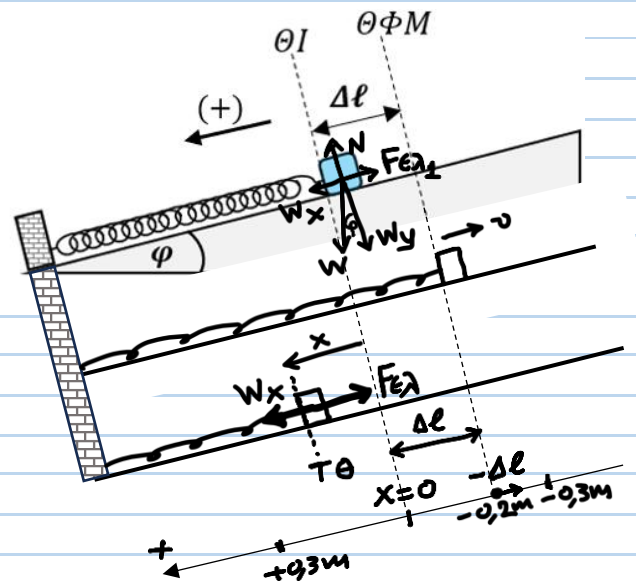
Αρκεί να δείχθει ότι $\sum F_x = -Dx$

ΣΤΗΝ ΤΩΧΑΙΑ ΘΕΣΗ (ΤΘ) ΙΣΧΥΕΙ:

$$\sum F_x = W_x - F_{\epsilon 1}$$

$$\sum F_x = W_x - K(\Delta \ell + x)$$

$$\left. \begin{aligned} \sum F_x &= \underbrace{m g \eta \kappa \varphi}_0 - K \Delta \ell - K x \Rightarrow \sum F_x = -K x \\ \sum F_x &= -D x \end{aligned} \right\} \Rightarrow D = K = 50\text{ N/m}$$



Δ2] ΣΤΗ ΘΦΜ ΕΦΑΡΜΟΖΟΝΤΑΣ ΑΔΜΕ-ΑΔΕΤ ΈΧΟΥΜΕ:

$$E = K + U \Rightarrow \frac{1}{2} K A^2 = \frac{1}{2} m v^2 + \frac{1}{2} K x^2 \quad \text{όπου } x = -\Delta \ell = -0,2\text{m}$$

$$\Rightarrow A = \sqrt{\frac{m}{K} v^2 + x^2} = \sqrt{\frac{2}{50} \cdot 8 + \frac{4}{100}}\text{m} = \sqrt{\frac{36}{100}}\text{m} \Rightarrow A = 0,6\text{m}$$

Ισχύει $x = A \eta \mu(\omega t + \varphi_0) \quad t=0, x=+A$

$$+A = A \eta \mu \varphi_0 \Rightarrow \eta \mu \varphi_0 = 1 = \eta \mu \frac{\pi}{2} \rightarrow \varphi_0 = \frac{\pi}{2}\text{ rad}$$

$$D = K = m \omega^2 \Rightarrow \omega = \sqrt{\frac{K}{m}} \Rightarrow \omega = 5\text{ rad/s} \rightarrow T = \frac{2\pi}{\omega} = 0,4\pi\text{ sec}$$

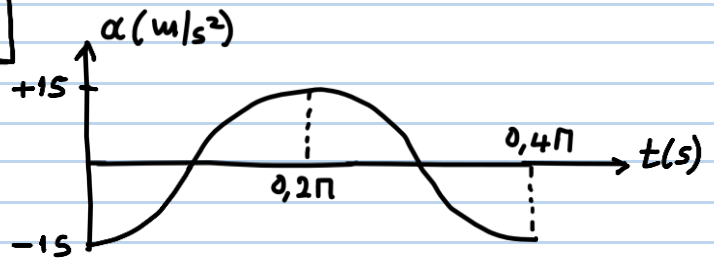
α) Για την επιτάχυνση της αατ ισχύει

$$a = -\alpha \omega a x \eta \mu(\omega t + \varphi_0)$$

όπου $\alpha_{\max} = \omega^2 A = 25 \cdot 0,6 \text{ m/s}^2 \Rightarrow \alpha_{\max} = 15 \text{ m/s}^2$

άρα $\alpha = -15 \sin\left(5t + \frac{\pi}{2}\right) \text{ SI}$

Την $t=0$ $\alpha = -15 \text{ m/s}^2$



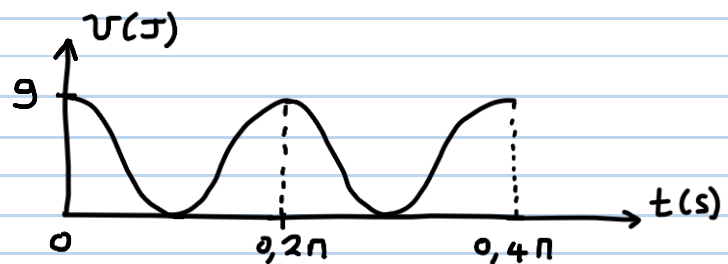
β) Η ενέργεια ταλάντωσης είναι: $E = \frac{1}{2} k A^2 = \frac{1}{2} 50 \cdot 0,36 \text{ J} \Rightarrow E = 9 \text{ J}$

Η δυναμική ενέργεια ταλάντωσης είναι:

$U = \frac{1}{2} D x^2 = \frac{1}{2} D A^2 \sin^2(\omega t + \phi_0)$

$U = E \sin^2(\omega t + \phi_0)$

$U = 9 \cdot \sin^2\left(5t + \frac{\pi}{2}\right) \text{ SI}$



Την $t=0$ $U = 9 \text{ J}$

Δ3] Δίνεται $K = 3 \text{ N}$. Από των ΑΔΕΤ: $E = K + U = 3 \text{ J} + \text{J} = 4 \text{ J}$

$\Rightarrow U = \frac{1}{4} E \Rightarrow \frac{1}{2} k x^2 = \frac{1}{4} \frac{1}{2} k A^2 \Rightarrow x = \pm \frac{A}{2} = \pm 0,3 \text{ m}$

Όταν το σώμα έχει απομάκρυνση $x = +0,3 \text{ m}$ απέχει από τη

θφμ απόσταση $\Delta \ell_1 = \Delta \ell + |x| = 0,5 \text{ m}$ άρα $U_{\text{ελ}_1} = \frac{1}{2} k \Delta \ell_1^2 = 6,25 \text{ J}$

Όταν το σώμα έχει απομάκρυνση $x = -0,3 \text{ m}$ απέχει από τη

θφμ απόσταση $\Delta \ell_2 = |x| - \Delta \ell = 0,1 \text{ m}$ άρα $U_{\text{ελ}_2} = \frac{1}{2} k \Delta \ell_2^2 = 0,25 \text{ J}$

Δ4] Ασκώντας την \vec{F} στην αρχική ΘΙ

την $t'=0$ το σώμα θα κινηθεί προς

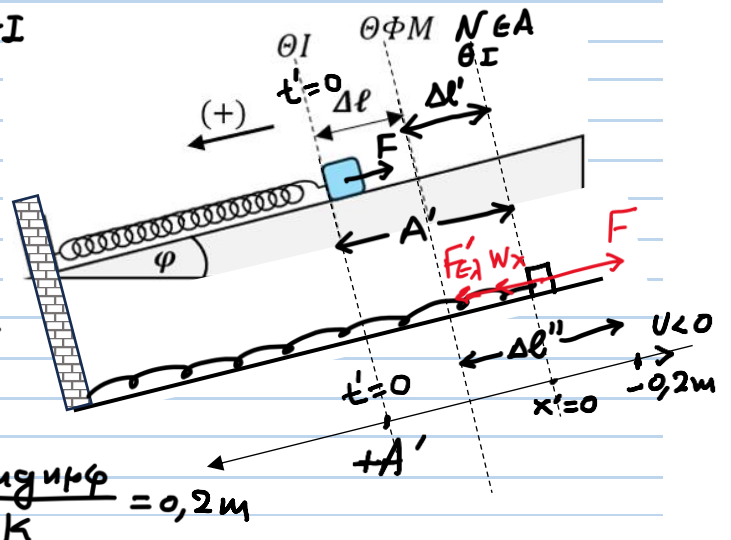
τα πάνω και θα ελκεστεί νέα

ααζ γύρω από μια ΝΕΑ ΘΙ στην

οποία ισχύει: $\Sigma F'_x = 0 \Rightarrow W_x + F'_{\text{ελ}} = F$

$\Rightarrow F'_{\text{ελ}} = F - W_x$

$\Rightarrow k \Delta \ell' = F - mg \sin \phi \Rightarrow \Delta \ell' = \frac{F - mg \sin \phi}{k} = 0,2 \text{ m}$



Το πλάτος της νέας αατ θα είναι: $A' = \Delta l + \Delta l' = 0,4 \text{ m}$

ΔS Όταν $F_{ελ} = W \Rightarrow k\Delta l'' = mg \Rightarrow \Delta l'' = \frac{mg}{k} = 0,4 \text{ m}$

Τότε η απομάκρυνση από τη ΝΕΑ ΘΙ θα είναι:

$$|x'| = \Delta l'' - \Delta l' = 0,2 \text{ m} \text{ όμως } x' < 0 \text{ άρα } x' = -0,2 \text{ m.}$$

Για πρώτη φορά το σύστημα στην απομάκρυνση $x' = -0,2 \text{ m}$

θα κινείται προς την αριστερά θέση $x' = -A'$ άρα $v < 0$.

ΑΔΕΤ: $E = K + U \Rightarrow \frac{1}{2} k A'^2 = \frac{1}{2} m v^2 + \frac{1}{2} k x'^2$

$$\Rightarrow v^2 = \frac{k}{m} (A'^2 - x'^2) \Rightarrow v = -\sqrt{\frac{k}{m} (A'^2 - x'^2)}$$

$$\Rightarrow v = -\sqrt{\frac{50}{2} \left(\frac{16}{100} - \frac{4}{100} \right)} \text{ m/s}$$

$$\Rightarrow v = -\sqrt{25 \frac{12}{100}} \text{ m/s} \Rightarrow v = -\sqrt{3} \text{ m/s}$$

Για τον ρυθμό μεταβολής της δυναμικής ενέργειας ταλάντωσης

έχουμε: $E = K + U \rightarrow dE = dK + dU \Rightarrow dU = -dK \rightarrow \frac{dU}{dt} = -\frac{dK}{dt}$

$$\Rightarrow \frac{dU}{dt} = -\Sigma F v = -(-k \cdot x' \cdot v) = k x' \cdot v = 50(-0,2)(-\sqrt{3}) \text{ J/s}$$

$$\Rightarrow \frac{dU}{dt} = +10\sqrt{3} \text{ J/s}$$